

Loti sērīgi  
6.11.42

A. Lūsis  
E. Lūsis  
E. Lūsis

Variāciju rēķinu  
direktās metodes.

Georgs Enģelis (mat. № 21342).

(Magistra darbs).

Šini darbā variāciju rēķinu direktās metodes aprakstītas neatkarīgi no to izlietojumiem un vēstnes. Tas rada iespēju izcelt problēmai raksturīgākos jautājumus un klasificēt un analizēt tos rīcīki, nekā tas attiecīgajā literatūrā parasts.

Darba saturs šāds:

- §1. Direktu metožu būtība un nozīme;
- §2. Minimētājas vienes konstrukcija;
- §3. Minimētājas vienes konverģence;
- §4. Aproximācijas pakāpes noteikšana.

Darba īpatnības, ar ko tas atšķiras no līdzīga veida aprakstiem, vislabāk redzamas otrajā un trešajā paragrafā, kur galvenā vērība piegriesta dažādo metožu pamatdomu iespējami plašiem formulējumiem un trīs svarīgo konverģences jautājumu noskaidrošanai un to sakarīem ar Ozgood'a teorēmu. Arī interesantos Trefftz'a rezultātus neesmu atradis aprakstītos to sakarībā ar citām direktu metožu problēmām.

## §1. Direkto metožu kūrtiba un nozīme.

Klasiskā variāciju rēķinu metode reducē problēmu „noteikt integrāla

$$\int_A \dots \int F(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m, \frac{\partial y_1}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial^p y_i}{\partial x_1^{q_1} \dots \partial x_n^{q_n}}, \dots, \frac{\partial^k y_m}{\partial x_n^k}) dx_1 \dots dx_n =$$

$$= J(y_1, \dots, y_m) \quad (q_1 + \dots + q_n = p \leq k)$$

ekstremālo vērtību pie dotajiem klasus un robežu nosacījumiem” resp. „noteikt tās funkcijas  $y_i(x_1, \dots, x_n)$ , kas integrālam dod šo ekstremālo vērtību” reducē uz Eulera diferenciālvienādojumu sistēmas (speciālā gadījumā diferenciālvienādojuma) atrisināšanu. Šai metodei līdz ar daudzām priekšrocībām piemīt arī divi trūkumi. Pirmkārt, ir iespējams, ka Eulera diferenciālvienādojumam nav jēgas, kaut gan pašai variāciju problēmai tāda ir un ir arī noteikts atrisinājums; tā var būt piemēram gadījumā, ja zem integrāla zīmes ir funkcijas, kam nevienā punktā nav atrisinājuma (šādas problēmas piemēru devis Cauchy 1908. g.). Otrkārt, ir iespējams, ka Eulera diferenciālvienādojums nav integrējams tā, kā to prasa attiecīgā problēma, tā tad nav iespējams uzrādīt meklēto funkciju atklātā formā, un nav arī iespējams no paša vienādojuma noskaidrot kādas vajadzīgas funkcijas īpašības.

Šo iemeslu dēļ ir izveidotas t.s. variāciju rēķinu direktās metodes, kas cenšas noteikt integrāla

ekstremālo vērtību resp. funkciju, kas dod šo ekstre-  
 mālo vērtību, bez Eulera vienādojumu starpniecības.  
 Arī direktām metodēm ir svarīgi trūkumi: tās pa-  
 rasti saistītas ar smagu analīzes aparātu un (apra-  
 tot speciālas problēmas) samērā gariem reāltīcīem ap-  
 rēķiniem. Kaut cik efektīvu rezultātu iegūstam  
 tās prasa arī vairākus vai māsāc individuālu pieeju  
 katrai problēmai. Tāpēc vispārīgas dabas jautājumos  
 tās derīgas gandrīz vienīgi existences teorēmu pierādī-  
 šanai. Turpretī lielu nozīmi direktās metodes ieguvušas  
 speciālu diferenciālvienādojumu, sevišķi matemātiskās  
 fizikas diferenciālvienādojumu praksē. Tas iznācīojams  
 tādā veidā, ka daudkus praktiski svarīgus diferenciāl-  
 vienādojumus var uzskatīt par zināmu Eulera vienā-  
 dojumiem variāciju rēķinu problēmu. Atrīnīst direktā  
 celā šīs variāciju problēmas, atrīrina arī līdzvērtīgos  
 Eulera vienādojumus. Tā piemēram, problēma: „noteikt  
 funkciju  $z(x,y)$ , kas apmierina diferenciālvienādojumu

$$z_{xx} + z_{yy} = f(x,y,z)$$

un uz slēgtas līnijas  $L$  pieņem iepriekš dotu vērtību”  
 ir līdzvērtīga ar problēmu: „noteikt funkciju  $z(x,y)$ ,  
 kas dod minimālo vērtību integrālam

$$\iint_A (z_x^2 + z_y^2 + 2) f(x,y,z) dz) dx dy$$

un uz atgabalā  $A$  robežās  $L$  pieņem iepriekš dotos vērtības;  
 otrs tipisks piemērs: problēma: „noteikt Sturm'a-Liouville'a  
 diferenciālvienādojuma

$$Py - \frac{d}{dx}(Ry') - \lambda y = 0 \quad (P=P(x); R=R(x) > 0, \text{ ja } a \leq x \leq b;$$

λ - pagaidām nestateikta konstante.)  
atrisinājumu, kas izpilda nosacījumu

$$y(a) = y(b) = 0$$

ir līdzvērtīga ar problēmu: „noteikt funkciju, kas dod  
minimu integrālam

$$\int_a^b (Py^2 + Ry'^2) dx$$

pie noteikumiem

$$\int_a^b y^2 dx = 1, \quad y(a) = y(b) = 0.$$

Direkts metožu kārtība šāda (aprobešojos ar gadījumu, ja meklē integrāla minimu): ja problēma ir atrisināma, tad ~~šāda~~ integrāla  $J(y_1, \dots, y_m)$  vērtības pieļaujamo funkciju kompleksu  $\{y_1, \dots, y_m\}$  kopumā ir ierobežotas no apakšas,  $J(y_1, \dots, y_m) \geq p$ . Šādā gadījumā no pieļaujamo funkciju kompleksiem var izvēlēties virkni

$$\{y_1^1, \dots, y_m^1\}, \{y_1^2, \dots, y_m^2\}, \dots, \{y_1^k, \dots, y_m^k\}, \dots \quad (1)$$

ta, lai

$$\lim_{k \rightarrow \infty} J(y_1^k, \dots, y_m^k) = p.$$

(Dažos gadījumos funkcijas  $y_i^k$  var arī pašas nepiederēt pieļaujamo funkciju klasei, bet tad tām jābūt tādām, ar kurām var approximēt kādā zināmā nozīmē katru pieļaujamo funkciju.) Ja virkne (1) konverģē, t.i. eksistē

$$\lim_{k \rightarrow \infty} y_i^k = \bar{y}_i \quad i = 1, 2, \dots, m$$

un eksistē  $J(\bar{y}_1, \dots, \bar{y}_m)$ , tad iespējams, ka

$$J(\bar{y}_1, \dots, \bar{y}_m) = p$$

un ir arī iespējams, ka visas funkcijas  $\bar{y}_i$  ir pieļaujamas funkcijas. Tad funkciju kompleks  $\{\bar{y}_1, \dots, \bar{y}_m\}$  ir variāciju problēmas atrisinājums.

No šeitā redzams, ka pravšē izlietājot direktās metodes, izšķirami šādi trīs galvenie jautājumi: 1) t.s. minimētājas vienes (1) konstrukcija; 2) šīs vienes konverģences pētīšana; 3) aproksimācijas pacāpes metode, ja atrisinājums nav precīzi nosakāms un jāaprobežojas ar tuvinājumiem. Šie jautājumi sastāda nākošo paragrafu saturu.

### §2. Minimētājas vienes konstrukcija.

Tā kā no pareizas minimētājas vienes izvēles lielā mērā atkarīga problēmas praktiskas atrisināšanas iespēja un visa tālākā atrisinājuma gaita, tad direktās metodes klarificē pēc šīs vienes konstrukcijas principa. Varām izšķirt divas galvenās metodes: Ritz'a metodi (plašākā nozīmē) un interpolācijas metodi. Pirms šīm metodēm tomēr vēl ir apmērosim kādu diskrētu metodi, kas principā atšķiras bez minimētājas vienes konstrukcijas, t.s. bezgalīgi daudzu mainīgo metodi. Izlietājot šo metodi nesinārnas funkcijas meklē formā

$$y_i = f_i(x_1, \dots, x_n, a_1^i, a_2^i, a_3^i, \dots, a_l^i, \dots),$$

kur  $a_i^l$  nesināmi parametri bezgalīgi lielā skaitā. Šie parametri tad nu jānosaka tā, lai  $\int (y_1, \dots, y_m)$  būtu ekstrēmālā integrāla vērtība. Praktiski gandrīz vienmēr tas noved pie bezgalīgi daudzu vienādojumu sistēmas.

$$\frac{\partial J(y_1, \dots, y_m)}{\partial a_i^l} = 0 \quad \begin{matrix} i = 1, 2, \dots, m \\ l = 1, 2, 3, \dots \end{matrix}$$

kos atvēršamā samērā reti. Tāpēc arī šai metodei nav praktiskas nozīmes, bet tās pamatdomu izlieta citas direktās metodes, izmeklējot minimētājas vienas funkcijas  $y_i^l$  no  $l$ -parametru funkciju saimes  $y_i^l = f_i^l(x_1, \dots, x_n; a_i^1, a_i^2, \dots, a_i^l)$ .

a) Ritz'a metode.

Ritz'a metodi (plašākā nozīmē) raksturo šāda domu gaita: minimētājas vienas konverģence ~~tas~~ ir vienkāršāk noraidojama, ja attiecīgās integrāļa vērtības mainās monotoni, t. i.

$$J(y_1^l, \dots, y_m^l) \geq J(y_1^{l+1}, \dots, y_m^{l+1}).$$

Bet šī nevienlīdzība ir katrā ziņā izpildīta tad, ja  $y_i^{l+1}$  izvēlas no funkciju saimes, kas pēvi satur arī to funkciju saimi, no kuras izvēlas  $y_i^l$ . Tas panākams, ja visas saimes  $f_i^l$  funkcijas iekļūstamas no saimes  $f_i^{l+1}$  funkcijām, dodot parametram  $a_{i+1}$  kādu speciālu vērtību. Tāpēc minimētāju vieni sastādam tā: izvēlamies  $l$ -parametru funkciju saimes skaitu  $m$

$$y = f_i^l(x_1, \dots, x_n; a_i^1, \dots, a_i^l), \quad i = 1, 2, \dots, m$$

ar no teikumu, lai ~~katra~~ šīs saimes funkcija apmierinātu dotajā problēmā attiecīgajai funkcijai  $y_i$  uzliktos robežnosacījumus un lai, pievienojot jaunu parametru  $a_i^{l+1}$ , būtu iespējams katru saimi paplašināt tā, ka tā nesaudē nevienas no tam ietilpstošām funkcijām.

Pēc tam apņēsimam

$$J(f_1^l, \dots, f_m^l) = \Phi(a_1^1, \dots, a_1^l, \dots, a_i^k, \dots, a_m^1, \dots, a_m^l)$$

un no  $lm$  vienādojumu sistēmas

$$\frac{\partial \Phi}{\partial a_i^k} = 0 \quad \begin{matrix} k = 1, 2, \dots, l \\ i = 1, 2, \dots, m \end{matrix} \quad (2)$$

atrodam tās parametru  $a_i^k$  vērtības, kas dod lielumam  $\Phi$  ekstrēmu. Izvēlamies tās  $a_i^k$  vērtības  $\bar{a}_i^k$ , kas atbilst  $\Phi$  mazākajai vērtībai. Tad

$$y_i = f_i(x_1, \dots, x_n; \bar{a}_1^1, \dots, \bar{a}_i^l) \quad i = 1, 2, \dots, m$$

ir minimētājās vienas funkciju kompleks.

Prasē gandrīz vienmēr funkciju saimes  $f_i^l$  ņem formā

$$f_i^l = \varphi_0(x_1, \dots, x_n) + a_1 \varphi_1(x_1, \dots, x_n) + \dots + a_l \varphi_l(x_1, \dots, x_n) \quad (3)$$

(Ritz'a metode sānākā nozīmē, ko W. Ritz's publicēja 1908. g.) Šādai funkciju saimes izvēlei daudz priekšrocību, sevišķi, ja jāatrisina t.s. pirmā veida robežproblēma, kur meklējamai funkcijai  $y$  uz integrācijas apgabala robežās jāpiemēri iepriekš dotas vērtības. Tad funkciju  $\varphi_0$  izvēlas tā, lai tā apmierinātu šo robežnosacījumus un  $\varphi_i$  ( $i = 1, 2, \dots$ ) tā, lai šīs funkcijas uz apgabala robežās būtu 0. Bez tam svarīgākajās matemātiskās fizikas problēmās sistēma (2) ir lineāra, kas, saprotams, ļoti atvieglo tās atrisinātānu.

Šai piemēru apzīmēsim problēmu: noteikt funkciju  $y(x_1, x_2)$ , kas ir vienāda ar 0 uz kvadrāta

$$-1 < x_1 < 1, \quad -1 < x_2 < 1$$

kontūras un dod minimālo vērtību integrālam



$$J(y) = \int_{-1}^{+1} \int_{-1}^{+1} \left[ \left( \frac{\partial y}{\partial x_1} \right)^2 + \left( \frac{\partial y}{\partial x_2} \right)^2 + 2y \right] dx_1 dx_2.$$

Tā par t.s. koordinātu funkcijām pērti izvēlēties funkcijas

$$\varphi_{k,j} = \cos \frac{2k+1}{2} \pi x_1 \cos \frac{2j+1}{2} \pi x_2.$$

Tā tad meklējam  $y^l$  formā

$$y^l = \sum_{k,j=0}^l a_{k,j} \cos \frac{2k+1}{2} \pi x_1 \cos \frac{2j+1}{2} \pi x_2.$$

Tad 
$$\frac{\partial y^l}{\partial x_1} = \sum_{k,j=0}^l -a_{k,j} \sin \frac{2k+1}{2} \pi x_1 \cos \frac{2j+1}{2} \pi x_2 \cdot \frac{2k+1}{2} \pi$$

un 
$$\left( \frac{\partial y^l}{\partial x_1} \right)^2 = \frac{\pi^2}{4} \sum_{k,j,p,q=0}^l (2k+1)(2p+1) a_{k,j} a_{p,q} \sin \frac{2k+1}{2} \pi x_1 \sin \frac{2p+1}{2} \pi x_1 \cdot \cos \frac{2j+1}{2} \pi x_2 \cdot \cos \frac{2q+1}{2} \pi x_2.$$

Tā kā

$$\int_{-1}^{+1} \sin \frac{2k+1}{2} \pi x_1 \sin \frac{2j+1}{2} \pi x_1 dx_1 = \int_{-\pi}^{\pi} \sin(2k+1)z \sin(2j+1)z dz = \begin{cases} 0 & k \neq j \\ 1 & k = j \end{cases}$$

un analoga formula pastāv arī x2-koordinātam, tad

$$\int_{-1}^{+1} \int_{-1}^{+1} \left( \frac{\partial y^l}{\partial x_1} \right)^2 dx_1 dx_2 = \frac{\pi^2}{4} \sum_{k,j=0}^l (2k+1)^2 a_{k,j}^2$$

Līdzīgi rēķina dabūjam

$$\int_{-1}^{+1} \int_{-1}^{+1} \left( \frac{\partial y^l}{\partial x_2} \right)^2 dx_1 dx_2 = \frac{\pi^2}{4} \sum_{k,j=0}^l (2j+1)^2 a_{k,j}^2$$

un

$$\int_{-1}^{+1} \int_{-1}^{+1} 2y^l dx_1 dx_2 = \frac{32}{\pi^2} \sum_{k,j=0}^l \frac{(-1)^{k+j}}{(2k+1)(2j+1)} a_{k,j}.$$

Tā tad 
$$J(y^l) = \frac{\pi^2}{4} \sum_{k,j=0}^l [(2k+1)^2 + (2j+1)^2] a_{k,j}^2 +$$

$$+ \frac{32}{\pi^2} \sum_{k,j=0}^l \frac{(-1)^{k+j}}{(2k+1)(2j+1)} a_{kj} = \Phi(a_{kj}).$$

Seko:

$$\frac{\partial \Phi}{\partial a_{kj}} = \frac{\pi^2}{2} [(2k+1)^2 + (2j+1)^2] a_{kj} + \frac{32}{\pi^2} \sum_{k,j=0}^l \frac{(-1)^{k+j}}{(2k+1)(2j+1)} = 0,$$

$$a_{kj} = \frac{64(-1)^{k+j+1}}{\pi^4(2k+1)(2j+1)[(2k+1)^2 + (2j+1)^2]} \text{ un galīgi}$$

$$y^l = \frac{64}{\pi^4} \sum_{k,j=0}^l \frac{(-1)^{k+j+1}}{(2k+1)(2j+1)[(2k+1)^2 + (2j+1)^2]} \cos \frac{2k+1}{2} \pi x_1 \cos \frac{2j+1}{2} \pi x_2.$$

Kā jau minēts, parasti funkciju saimi  $f_i^l$  izvēlas augstāk minētajā veidā (3). Dašos gadījumos tomēr efektīvus rezultātus var sasniegt arī ar citādu saines izvēli. Piemēram, problēmā: „noteikt ekstrēmu integrālam

$$\int_0^1 [P(x)y + R(x)y^2 + P_1(x)y' + R_1(x)y'^2] dx$$

( $P(x), R(x), R_1(x), P_1(x)$  - polinomi) ar robežnosacījumiem  $y(0) = 0, y(1) = 1$

var iegūt samērā labus rezultātus, ņemot

$$y^{2k+1} = x^{a_1} - x^{a_2} + x^{a_3} - \dots + x^{a_{2k+1}},$$

$$a_j > 0.$$

Sistēma (2) šādi gadījumā ir stipri simetriska, kam dašos gadījumos var būt liela nozīme.

Kā redzams no Ritz'a metodes būtības, tad, meklējot minimumu, vienmēr

$$J(y_1^l, \dots, y_m^l) \geq J(\bar{y}_1, \dots, \bar{y}_m),$$

t. i. integrāla vērtība tiek apmērīta no augšas. Trafftz's ir devis kādu metodi, kur integrāla vērtību apmērīnē no apakšas. Šī metode gan praktiski izlietājama samērā šaurai problēmu grupai, bet te svarīga tās pamatdoma, kas diametrāli pretēja Ritz'a metodes idejai. Īsumā tā formulējama tādi: lai būtu

$$J(y_1^l, \dots, y_m^l) \leq J(\bar{y}_1, \dots, \bar{y}_m),$$

tad  $y_i^l$  jāizvēlas no funkciju saimē, kas plātāka par pieļaujamo funkciju saimē. Šādu saimē iegūstam, ja mīkstīnām problēmas robešnosacījūmū; ja pēc tam tos pakāpeniski padarām stingrākus, liekot „konverģēt” uz dotās problēmas robešnosacījūmū, tad domājam, ka arī mīnīmācāja rīvēle konverģē uz atrīšīnājumū. Kādā veīdā izdarīt šo robešnosacījūmū mainīju - tas atkarīgs no pašiem robešnosacījūmū un zemīntegrāla funkcījas.

Ilustrācījai apmērīsim problēmu: „noteikt funkcīju, kas dōd mīnīmū integrālam

$$\iint_A (y_{x_1}^2 + y_{x_2}^2) dx_1 dx_2$$

un apgabola A robešos L pūmētos varīt ar funkcīju  $z = f(s)$  (s - līnījas L loka garūmū, vīstot no kāda zināma pūmēta)."

Šīnī gadījūmā Eulera vīenādojūmū ir

$$\Delta y = 0,$$

kam var vīegli varonstīt pēc patīkas dōudz partīkulāro integrālu; to izmantōjot, varām robešnosacījūmū atrīstot ar k+1 nosacījūmū

$$\int_L (y-z) ds = 0, \int_L (y-z) \varphi_i ds = 0, i = 1, 2, \dots, k$$

kur  $\varphi_i$  ir kādas potenciālfunkcijas  $\varphi_i$  atvērējums kontūres  $L$  normāles virsienā. Ņemot tagad doto problēmu par izoperimetrisku problēmu ar  $l$  blakus nosacījumiem

$$\int_L (y-z)\varphi_i ds = 0,$$

dabūjam ekstrēma existēnci nepieciešamo notikumu:

$$\iint_A (2y \delta y_{x_1} + 2y \delta y_{x_2}) dx_1 dx_2 + \sum_{i=1}^l \lambda_i \int_L \varphi_i \delta y ds = 0$$

katrai variācijai  $\delta y$ . Ar daļējo integrāciju dabūjam:

$$2 \iint_A \Delta y \delta y dx_1 dx_2 + \int_L \frac{\partial y}{\partial n} \delta y ds = - \int_L \delta y \sum_{i=1}^l \lambda_i \varphi_i ds$$

( $\frac{\partial}{\partial n}$  - atvērējums normāles virsienā). Šī vienlīdzība ir pareiza, ja

$$y = \lambda_0 + \sum_{i=1}^l \lambda_i \varphi_i.$$

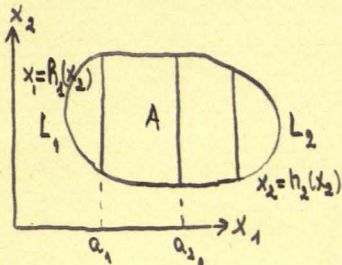
$\lambda_0, \lambda_i$  varam atrast no robežnosacījumiem (4).

b) Interpolācijas metode. Sastādot minimētāju virsni pēc šīs metodes, iedomājos funkcijas  $y_i$  vērtības integrācijas apgabala  $A$  dažos punktos vai punktu kopumos fiksētas, un pār  $y_i$  noteic interpolējot šīs vērtības. Ar šādiem  $y_i$  tad noteic integrāļa  $J(y_1, \dots, y_n)$  vērtību kā fiksētu  $y_i$  vērtību funkciju. Šīs fiksētās vērtības tad izvēles tā, lai integrāļa vērtība būtu minimālā, un, ievietojot tās interpolācijas formulā, atrod derīgāko  $y_i$  tuvinājumu, ko lietātā interpolācijas formula var dot. Palielinot to punktu vai punktu kopumu skaitu, un funkcijas vērtības fiksētas, dabū minimētāju virsni.

Piemēram te minētā Karamopolu'a metodi gadījumam  $n=2, m=1$ . Integrācijas apgabala  $A$  robežas ir taisnes  $x_1 = a_i$  un katrai taisnei piekārta funkcija

$$y = f_i(a_i, x_2) = \varphi_i(x_2)$$

Apzīmēsim tās apgabala robežas daļas, kas nav iestētas starp divām paralēlām patīgtainēm ar  $L_1$  un  $L_2$ . Robežnosacījumi fixē  $y$  vērtības  $L_1$  un



$L_2$  punktos. Apzīmēsim tās  $y$  vērtības ar  $g_1(x_1, x_2)$  un  $g_2(x_1, x_2)$ .

Iztāpjot Lagrange'a interpolācijas formulu, dabūjam

$$y^e = \frac{\left[ \prod_{i=1}^l (x_1 - a_i) \right] \cdot (x_1 - h_1)(x_1 - h_2)}{\left[ \prod_{i=1}^l (h_1 - a_i) \right] (h_1 - h_2)(x_1 - h_1)} g_1 +$$

$$+ \sum_{k=1}^l \frac{\left[ \prod_{i=1}^l (x_1 - a_i) \right] (x_1 - h_1)(x_1 - h_2)}{\left[ \prod_{\substack{i=1 \\ i \neq k}}^l (a_k - a_i) \right] (a_k - h_1)(a_k - h_2)(x_1 - a_k)} \varphi_k +$$

$$+ \frac{\left[ \prod_{i=1}^l (x_1 - a_i) \right] (x_1 - h_1)(x_1 - h_2)}{\left[ \prod_{i=1}^l (h_2 - a_i) \right] (h_2 - h_1)(x_1 - h_2)} g_2 = \sum_{p=1}^l H_p(x_1, x_2) \varphi_p(x_2) + H(x_1, x_2)$$

( $x_1 = h_1(x_2)$  un  $x_1 = h_2(x_2)$  ir  $L_1, L_2$  vienādojumi.)

Ievietojot šo  $y^e$  izteiksmi integrālā un integrējot pēc  $x_1$ , dabūjam integrālu

$$\int G(x_2, \varphi_1, \dots, \varphi_l, \varphi_1', \dots) dx_2$$

Tādā kārtā jautājums par divkārsā integrāle ekstrēmā reducēts uz jautājumu par vienkārsā integ-

rāla ekstrēmum. Tas rada iespēju noteikt  $\varphi$ ; no parasto diferenciālvienādojumu sistēmas (ar klasisko metodi daļēji vienu vienādojumu ar parciāliem atvasinājumiem) un līdz ar to atrast  $y^l$ . Viegli saprotams, ka iedarīt pārēji uz robežu un noteikt  $\bar{y}$  atbilstoši formā iespējams tikai izņēmuma gadījumos, parasti jāapmierinās ar vai nu ar mazāk precīziem tuvinājumiem  $y^l$ .

Kā otru interpolācijas metodes paveidi var minēt Eulera jeb lineārās interpolācijas metodi, kas dažos gadījumos rada iespēju ļoti elementārā veidā atrisināt viencērsās variācijas problēmu

$$\int_a^b F(x, y, y') dx = \min \quad y(a) = c, \quad y(b) = d.$$

Še ievēlam  $k$  skaitļus  $x_i$

$$x_1 = a < x_2 < x_3 < \dots < x_{k-1} < x_k = b,$$

redomājās fiksētus  $y(x_i) = y_i$  un meklē  $y$  formā

$$y = y_{k-1} + \frac{y_k - y_{k-1}}{x_k - x_{k-1}} x \quad (x_{k-1} \leq x \leq x_k).$$

### §3. Minimētājas virsmes konvergence.

Bētot minimētājas virsmes konverģenci, jāizšķir trīs jautājumi: 1) vai minimētāja virsme vispār konverģē; 2) vai tā konverģē uz pieļaujamu funkciju kompleksu; 3) vai šis robežkomplekss tiešām dod integrālam minimālo vērtību. Pirmais jautājums jānoskaidro katrā gadījumā atsevišķi, jo direkta pilnīgi atkarīga no minimētājas virsmes konstrukcijas metodes. Otrais un trešais jautājums atļauj vispārīgāku pieeji un dažām problēmām klare (to starpā gan dažās visām <sup>speciālās</sup> prasturci raizēm) var dot pozitīvu atbildi bez tālākas

dimensijas. Noskaidrojot šos jautājumus, apskatīsim atsevišķi problēmas ar  $n=1$  (vienkārši integrāļi) un  $n>1$  (vairākkārtēji integrāļi).

a) Vienkāršie integrāļu problēmas. Ja divas

$$\begin{aligned} \text{funkcijas} \quad & y=f(x) \quad (a \leq x \leq b), \\ & y=f_1(x) \quad (a_1 \leq x \leq b_1), \end{aligned}$$

apmierina nevienlīdzības

$$|f(x) - f_1(x)| < \rho$$

(definīcijas intervālu kopīgajā daļā) un

$$|f(a) - f(a_1)| < \rho, \quad |a - a_1| < \rho$$

$$|f(b) - f(b_1)| < \rho, \quad |b - b_1| < \rho$$

tas nozīmē, ka funkcija  $f_1(x)$  atrodas funkcijas  $f(x)$   $\rho$ -apkrātnē un otrādi. Ja divu funkciju kompleksu atbilstošās funkcijas atrodas viena otras  $\rho$ -apkrātnē, tad nozīmē, ka pašas kompleksas atrodas viena otras  $\rho$ -apkrātnē. Tā kā katrs šāds kompleksu reprezentē kādu līniju, tad nozīmē arī, ka šīs līnijas atrodas viena otras  $\rho$ -apkrātnē. Izmantojot pēdējo jēdzienu varam formulēt variāciju rēķinu Osgood'a teorēmu, no kuras iespējams secināt atbildi paragrafa sākumā uzstādītajam jautājumam. Osgood'a teorēma ir šāda:

ja 1) zemintegrāļa funkcija un problēmas blakus un robežu nosacījumi izpilda zināmus noteikumus (par kuriem runāsim vēlāk),

2)  $\xi$  ir integrāļa ekstremāle, kas dod integrālam minimālo vērtību,

tad eksistē ekstremālei  $\xi$  kāda  $\rho$ -apkrātnē ar šādu

īpašība: katram skaitlim  $S_1 < S$  var pieņemt tādā  
skaitli  $\varepsilon$ , ka integrāla vērtība, apņēmināta pa <sup>pieļaujamu</sup> katru  
līkni, kas atrodas  $\varepsilon$   $S$ -apkrītne, bet ne  $S_1$ -apkrītne,  
atšķiras no integrāla vērtības, apņēminātas pa līkni  $\varepsilon$ ,  
vismaz par  $\varepsilon$ .

Teorēmas pierādījums lida xim literatūrā sa-  
stopamā vispārīgākajā gadījumā (Mahn, Heinrich Weber-  
Festschrift), kad  $m$  neaprobežots galīgs skaitlis un, robež-  
nosacījumi prasā līnijas gala punktu atrašanās kādos  
slēgtos punktu kopumos un problēmai uzlikts neaprobežots,  
bet galīgs skaits blakus nosacījumu <sup>diferenciālvienādojumu</sup> formā, diezgan  
komplicēts. Vienmērīgākajos gadījumos, kad aprēķina prob-  
lēmas ar  $m=1$  un ja teorēmas formulējumā ar (1)  
apsūmētie nosacījumi nav plašākie, pie kuriem teorēma  
vēl parisa, pierādījumi stipri vienkāršojas. Tāpēc  
došu pilnīgu teorēmas pierādījumu kādam vienkāršam  
gadījumam un pēc tam skicēšu pierādījumu gaitu  
vispārīgākam gadījumam.

Aproximāsim Osqod'a teorēmu problēmai:  
noteikt līkni  $y=f(x)$ , kas iet caur dotiem punktiem A  
un B, sastāv no galīga skaita gludu loku un dod  
integrālam  $\int_{x_1}^{x_2} F(x, y, y') dx$  minimālo vērtību. Teorēmu  
formulēsim šādi:

ja 1) līnija  $L_0$  ar vienādojumu  $y=y_0(x)$  ir integrāla  
ekstremāle, kas iet caur punktiem A un B;

2)  $L_0$  var ieslēgt ekstremālu laukā  $Q$

$$y = g(x, d), \quad g(x, 0) = y_0(x), \quad |d| \leq d_0,$$



kas izpilda nosacījumu

$$0 < \mu_1 < \frac{\partial g}{\partial a} < \mu_2 \quad (\mu_1, \mu_2 \text{ konstantes})$$

riņķa loka pārlātā apgabala punktā;

3) katrā loka pārlātā apgabalā punktā

$$F_{y,y'}(x, y, y') > 0$$

visām  $y'$  vērtībām;

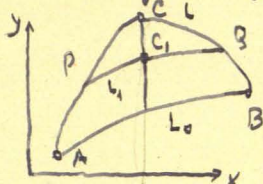
tad katram loka punktam  $C(\xi, \eta)$

$$|\eta - y_0(\xi)| > \rho, \quad x_1 < \xi < x_2$$

var pierādīt kādu konstanti  $\varepsilon$  tā, ka

$$\int_{x_1}^{x_2} F(x, y, y') dx - \int_{x_1}^{x_2} F(x, y, y_0) dx = J(L) - J(L_0) > \varepsilon,$$

ja  $y(x)$  patvaļīga pielauzama funkcija, kam  $y(\xi) = \eta$  (un  $L$  attiecīgā līnija.



Vispirms konstatēsim, ka konstantam

$\varepsilon$  difference

$$J(L) - J(L_0)$$

ir augšā  $\varepsilon$  funkcija. Tiekām, apzīmēsim punktu  $C_1(\xi, \eta_1)$ , kas atrodas tam pašā līnē  $L_0$  pusē, kur atrodas  $C$  un kam

$$S_1 < |\eta_1 - y_0(\xi)| < \rho.$$

Konstruējam loka  $Q$  ekstremāli, kas iet caur  $C_1$  un apzīmējam šīs ekstremāles krustpunktus ar  $L$  ar  $P$  un  $Q$ .

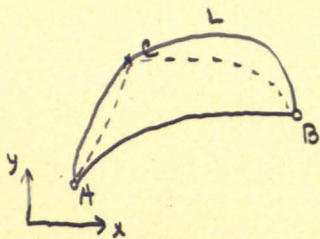
Apmainām līnē  $L$  loku  $PQ$  ar ekstremāles loku  $PQ$  un nosaucam tā izveidoto pielauzamo līniju par  $L_1$ . Tad

$$J(L_1) < J(L)$$

un

$$J(L_1) - J(L_0) < J(L) - J(L_0).$$

Ar to augšējais apgalvojums pierādīts, un no tā varam secināt, ka pietiek devēmu pierādīt tikai nosiem  $\rho$ .



Konstruējam divas ekstrēmāļu šķiņņas ar centriem A un B. Pieņemam  $\rho$  par tās masu, ka

- 1) cam C ieb pa vienas ekstrēmālei no katras šķiņņas;
- 2) ekstrēmāļu lokus AC un CB var ieslēgt ekstrēmāļu lankos;
- 3) šo lanku pārslētais plāksnes apgabals satur eļenes L lokus AC un CB.

(Šo no teikumu izpildāmība sero no tā, ka ekstrēmāli AB var ieslēgt ekstrēmāļu lankā.)

No ekstrēmāļu lanka teorijas zinām, ka

$$J(L) > J(\text{extr. AC}) + J(\text{extr. CB}) > J(L_0)$$

Apmērim ar  $y = \bar{y}(x)$  ekstrēmāles AC vienādojumu un ar  $u(x, y)$  lanka Q virsiena funkciju (ekstrēmāles virsieni punktos  $(x, y)$ ). No Weierstrass'a formulas secinām

$$J(L) - J(L_0) > \int_{x_1}^{x_2} (\bar{y}' - u)^2 F_{y'y'}(x, y, t) dx,$$

kur  $t$  ir starp  $\bar{y}'(x)$  un  $u(x, \bar{y})$ . Jā kō uz ekstrēmāles AC  $\bar{y}'$  un  $u$  ir robežoti, tad uz šīs lanka  $F_{y'y'}$  ir robežota no apakšas; apmējot atbiecīgo robežu ar  $\mu_3$ , dabūjam

$$J(L) - J(L_0) > \frac{\mu_3}{2} \int_{x_1}^{x_2} (\bar{y}' - u)^2 dx.$$

Demontējot Schwarz'a nevienlīdzību, secinām

$$J(L) - J(L_0) > \frac{\mu_3}{2(x_2 - x_1)} \left[ \int_{x_1}^{x_2} (\bar{y}' - u) dx \right]^2.$$

Jā kō pastāv sakars:

$$\bar{y}'(x) - u(x, y(x)) = \frac{\partial g(d, x)}{\partial d} \cdot \frac{dd}{dx}$$

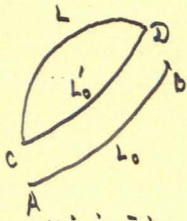
un ekstremāles lokam AC atbilstošo funkciju  $d = d(x)$  var uzskatīt par monotomu, tad

$$J(L) - J(L_0) > \frac{\mu_3}{2(\xi - x_1)} \left( \int \frac{\partial g}{\partial d} dd \right)^2 > \frac{\mu_3 \mu_4^2 d_1^2}{2(\xi - x_1)},$$

kur  $d_1$  ir parametra  $d$  vērtība, kas saistīta ar  $C$  ejošo loka  $Q$  ekstremāli. Apzīmējot

$$\frac{\mu_3 \mu_4^2 d_1^2}{2(\xi - x_1)} = \varepsilon,$$

Osgood'a teorēma pierādīta.



Pierādot šo teorēmu komplikētākām problēmām, galvenās grūtības saistā ar apstākli, ka pielaujamo līkņu gala punktiem nav jāšķirās ar problēmas atvērīguma  $L_0$  gala punktiem. Ja jāņem palīgā ekstremāle  $L'_0$  ar salīdzināmās līknes  $L$  gala punktiem un jāpierāda, ka

$$J(L) - J(L'_0) > \varepsilon.$$

Tas izdarāms, pierādot, ka uz  $L'_0$  var attiecināt Osgood'a teorēmu iepriekš aprakstītajam vienkāršākajam gadījumam.

Tad no  $J(L'_0) - J(L_0) > 0$

seko  $J(L) - J(L_0) > \varepsilon.$

Teorēmas paplašinājums uz problēmām ar vairākiem nesazināmām funkcijām un uz problēmām ar blakus noteikumiem sevīstēru grūtību nesagādā.

Atpazīsimies pie minimētājam vienkāršam. Apzīmēsim problēmas atvērīgumu ar  $\{u_1, \dots, u_m\}$ . Ja uz

problēmā var attiecināt Osgood'a teorēmu un minimētājas vienes funkcijas ir pielaujamās funkcijas, tad no

$$\begin{aligned} J(y_1^l, \dots, y_m^l) - J(u_1, \dots, u_m) &= \\ &= J(y_1^l, \dots, y_m^l) - p < \varepsilon, \text{ ja } l > L \end{aligned}$$

seko, ka pietiekami lielām  $l$  minimētājas vienes funkcijas atrodas problēmas atrisinājuma  $\delta$ -apkaņtē un  $\delta \rightarrow 0$ . Bet tā kā minimētāja viene konverģē uz  $\varepsilon \rightarrow 0$   $\{\bar{y}_1, \dots, \bar{y}_m\}$ , tad šai robežai jābūt identiskai ar problēmas atrisinājumu. Ja minimētājas vienes funkcijas nav pielaujamās funkcijas, tad katrā ziņā iepriekš jānoskaidro vai vienes robežu ir pielaujamu funkciju komplekss. Ja tā ir, tad Osgood'a teorēma ļauj secināt, ka šis komplekss ir problēmas atrisinājums.

b) Vairākkārtēju integrāļu problēmas. Arī šo dašiem problēmu tipiem ir pierādīta Osgood'a teorēma, bet to vairs nevar izlietāt konverģences pierādījumiem. Temešs te tāds, ka Osgood'a teorēma vairākkārtējiem integrāļiem atļauj minimētājas vienes robežai atšķirties no problēmas atrisinājuma bezgalīgi daudzos punktos.

Piemēram minēti Fubini rezultāti (Atti delle R. Acad. dei Lincei 19<sub>1</sub>):

ja 1)  $V_0$  ir vienas  $y = y(x_1, x_2)$  gabals ar robežu  $L$ , kas pietiekami integrālam

$$\iint_A F(x_1, x_2, y, y_{x_1}, y_{x_2}) dx_1 dx_2$$

maximālu vērtību kā citi vienas gabali ar to pašu robežu;

2)  $V_0$  var iedalīt ekstremālām laukā;

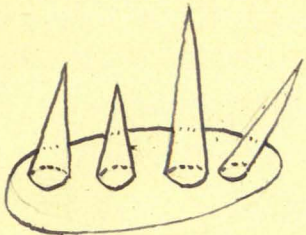
3) vienas  $V_0$   $\delta$ -apkaņtē

$$F_{y_1 y_1} > 0, F_{y_2 y_2} > 0, F_{y_1 y_1} - \frac{(F_{y_1 y_2})^2}{F_{y_2 y_2}} \geq h > 0; F_{y_2 y_2} - \frac{(F_{y_1 y_2})^2}{F_{y_1 y_1}} \geq k > 0;$$

4) ar  $P$  apzīmē punktu kopumu, kura visi elementi ir ārpus  $V_0$ , bet  $V_0$   $\delta$ -apkrāvē ir kura projekcijas uz plāksnēm  $x_1=0, x_2=0$  veido punktu kopumus ar mēru 0;

tad katram  $P$  var piekārtot tādu pozitīvu reāli  $\varepsilon$ , ka katru pietaujama vīsa, kas iet caur vienu  $P$  punktiem, dod integrālam vienas par  $\varepsilon$  lielāku vērtību kā  $V_0$ .

Tā šis rezultātu nevar būtiski pastiprināt, tāda pasīstama problēma: nokrist vīsa, kas iet caur dotu slēgtu līniju un no kuras šī līnija izgriez gabalu ar minimālo laukumu. Atvietojam  $l$  minimālviņas gabalus, katru ar perimetru  $2^{-k}$  ar koniem, kuru radiācija ir šo gabalu robežas, bet virsotnes - kaut kādi punkti, kuru attālums no minimālviņas ierosēots.



Palīdzot tagad  $l$ , iegūstam minimētāju vīseni, kas tomēr neskonverģē uz minimālviņu, bet uz figūru, ko sastāda minimālviņa un sanumerējams tāmes nošķēstu kopums, un ko parasti nosaukta par problēmas atrisinājumu.

Šo iemeslu dēļ vairākcārtēji integrālu problēmās minimētājas vīsenes izvēlē jābūt ļoti uzmanīgi. Courant's ir devis metodi, kas daudzos gadījumos ļauj izvairīties no nederīgām minimētājām vīsenēm. Tā balstās uz faktu, ka integrāla  $I(y_1, \dots, y_m)$  vērtība mainās straujāki līdz ar pārējo funkciju  $y_i$  mainību, ja zemintegrāla funkcija satur augstākas kārtas atvasinājumus. Bet

problēmas Eulera vienādojums

$$E(y_1, \dots, y_n) = 0$$

parasti satur atvasinājumus ar divreiz augstāku kārtu kā zemintegrāla funkcija. Tāpēc atbrīnot problēmas

$$J(y_1, \dots, y_n) = \min$$

vietai problēmu

$$J(y_1, \dots, y_n) + \int_A \dots \int E(y_1, \dots, y_n) dx_1 \dots dx_n = \min$$

minimētājas rīvēnes konverģence uz pietaujāmu funkciju kompleksu ir varbūtīgāka. Bez tam integrāla vērtība otrajā problēmā nav mazāka kā pirmajā un ir vienāda ar to, ja  $\{y_1, \dots, y_n\}$  ir <sup>pirmās</sup> problēmas atbrīvojums, tā tad abas problēmas ir līdzvērtīgas. Vajadzības gadījumā var arī izvēlēties  $E(y_1, \dots, y_n)$  vēl dažos veidos atbrīvāt un šo atbrīvojumu izmantot  $E(y_1, \dots, y_n)$  vietā.

(Līdzīgu metodi var izlietāt, ja spētības minimētājas rīvēnes konstrukcijā rada robežnosacījumi. Piemēram, 10. lpp. aproksimētajā problēmā var meklēt minimu ~~integrāli~~

$$\iint_A (y_{x_1}^2 + y_{x_2}^2) dx_1 dx_2 + \int (y-2)^2 ds.$$

Tad dabūjam Ritz'a koeficientus  $a^L$  kā parametra  $t$  funkcijas un, liekot parametram bezgalīgi pieaugt, tie konverģē uz sākumā dotās problēmas koeficientiem.)

#### §4. Aproksimācijas parāpjes noteikšana.

Daudzās variāciju rēķinu problēmās minimētājas rīvēnes robežas noteikšana praktiski nav iespējama, tāpēc jāapmierinās ar tuvinājumiem. Tādā gadījumā svarīgi

noteikt pielaišu klādu. Te jāizšķir divas problēmas:  
1) jānosaka aproksimācijas pakāpe integrāla minimālajai  
vērtībai; 2) jānosaka aproksimācijas pakāpe funkcijai,  
kas dod integrālam šo minimālo vērtību.

Pirmajam jautājumam principiālas daļas atbildi  
devis Trefftz's, izmantojot 9. un 10. lp. minētos faktus.  
Ja ar Ritz'a metodi konstruētas minimētājas vienes  
vispārīgais locenis ir  $\{y_1^l, \dots, y_m^l\}$  un ar Trefftz'a metodi  
 $\{z_1^k, \dots, z_m^k\}$ , tad

$$J(y_1^l, \dots, y_m^l) \geq p \geq J(z_1^k, \dots, z_m^k).$$

No tā seko

$$|J(y_1^l, \dots, y_m^l) - p| \leq J(y_1^l, \dots, y_m^l) - J(z_1^k, \dots, z_m^k),$$
$$|J(z_1^k, \dots, z_m^k) - p| \leq J(y_1^l, \dots, y_m^l) - J(z_1^k, \dots, z_m^k).$$

Šādam novērtējumam tomēr mēs praktiskas  
noziemes, jo pirmkārt, problēma jāatrisina divas reizes,  
otrkārt, ir iespējams, ka viena metode dod labu tuvinājumu  
jau mazam  $l$  resp.  $k$ , bet otra metode nav problēmai pie-  
mērota, minimētāja vienes konverģē lēni un novērtējums  
rāda lielāku klādu, kā tas ir pielaišams. Pār tam nav  
pat redzams, vai jāvalabos aproksimācija no augšas vai no  
apakšas.

Šo iemeslu dēļ ir radīts daudz citu novērtējuma  
formulu, kas nepieciešami tomēr jāspeciālizē, piemērojot kādai  
šaurārai problēmu grupai. Šīm formulām jābūt ļoti pre-  
cīzām, jo praktiski, strādājot, piemēram, pēc klasiskā lietātas  
Ritz'a metodes, nerēdēs ņemt  $l > 6$ . Tas savkārt padarā  
te lietātas iatēvomes un formulu izvedumus ļoti speciāli-





kā tad

$$v(x, 0) = u(x), \quad \left[ \frac{\partial J(v)}{\partial x} \right]_{x=0} = 0.$$

Jā kā

$$\frac{\partial N}{\partial x} = \frac{\partial J(v)}{\partial x} + v(x, d) + d \frac{\partial v(x, d)}{\partial x},$$

tad

$$\left[ \frac{\partial N}{\partial x} \right]_{x=0} = v(x, 0) = u(x).$$

Redzam, ka  $u(x)$  noteikamsi, jāatrisina problēma

$$J(y) + d y(x) = \min,$$

un jāatrod minimālās vērtības atvasinājuma pēc  $d$  vērtība punktā 0. Gadījumā, ja problēmas Eulera vienādojums ir lineārs, var pierādīt, ka pastāv vēl otra, ērtāk izlietojama sakas:

$$u(x) = \frac{1}{2d} [J(x, d) - J(x, -d)].$$

Arī funkcijas vērtību aproksimācijas parādes noteikamsi iestrādātas speciālas metodes, par kurām sakāms tas pats, kas par integrāla minimālās vērtības kļūdu novērtējumiem. Šiem novērtējumiem nēcīga teorētiska, bet diezgan liela praktiska nozīme un to iegūšanas metode pilnīgi jāspeciāliē katrai kaut cik atšķirīgai problēmu grupai.

Darbans izlietātā  
literatūra.

a) Grāmatas:

- 1) Frank und v. Mises - Die Differential- und Integralgleichungen der Mechanik und Physik, 1930.
- 2) Hilbert und Courant - Methoden der Mathematischen Physik, 1932.
- 3) Канторович и Крилов - Методы приближенного решения уравнений в частных производных, 1936.
- 4) Kryloff - Les méthodes de solution approchée des problèmes de la Physique mathématique (Mémorial des sciences mathématiques, fasc. XLIX), 1931.
- 5) Шабденко и Шостерман - Основы вариационного исчисления, 1935.
- 6) Tonelli - Fondamenti di Calcolo delle Variazioni, 1921-23.
- b) Zinnāls u.c. mācākā apmēru saraksti:
- 7) Courant - Über direkte Methoden bei Variations- und Randwertproblemen (Fahresberichte der Deutschen Mathematiker-Vereinigung 34), 1926.
- 8) Hahn - über einen Satz von Osgood in der Variationsrechnung (Monatshefte für Mathematik 17), 1906.
- 9) Hahn - Allgemeiner Beweis des Osgoodschen Satzes für einfache Integrale (Heinrich Weber-Festschrift), 1912.
- 10) Hammerstein - Eine Restabschätzung für das Ritzsche Verfahren bei gewissen Variationsproblemen mit Nebenbedingungen (Sitzungsberichte der Berliner Math. Ges. 26), 1927.

11) Trefftz - Konvergenz und Fehlerschätzung beim  
Ritzschen Verfahren (Mathematische Annalen 100), 1928.

c) Referat in Jahrbuch über Fortschritte der  
Mathematik.